

Candidature Post-Doc

Vous êtes Docteur et vous souhaitez déposer votre proposition de candidature dans le cadre du dispositif MOBIDOC Post-Doc, merci de remplir les champs suivants :

Nouvelle édition MOBIDOC Créativité



Projet financé par
l'Union européenne

Important *



En cochant cette case, je confirme que les informations saisies dans ce formulaire n'ont pas un caractère confidentiel et j'accepte de les diffuser sur le site web de l'ANPR.

Informations sur le Docteur :

Nom : *

Elaoud

Prénom : *

Amani

Adresse : *

jardin carthage

Ville : *

Tunis

Code postal :

2046

Gouvernorat : *

Tunis



Tél. mobile : *

26060682

Email : *

amani.elaoud@fst.utm.tn

Expérience professionnelle (s'il y en a) :

Informations à propos du diplôme de doctorat et des travaux de recherche et innovation (R&I) envisagées

Etablissement universitaire d'obtention du doctorat : *

Faculté des Sciences de Tunis (FST)

Structure de recherche du doctorat : *

LIMITIC

Discipline à laquelle appartient le diplôme de doctorat : *

Informatique

Année d'obtention : *

2021

Intitulé de la thèse : *

Analyse du Mouvement 3D Humain dans les Espaces
Linéaires et non Linéaires

Bref descriptif de la thèse : *

La conception de systèmes intelligents pour comprendre le contenu vidéo est un sujet de recherche très actif au cours des dernières décennies. Elle permet de compenser les capacités humaines limitées pour analyser les vidéos d'une manière efficace. En particulier, l'analyse du mouvement humain dans les vidéos suscite un énorme intérêt en raison de ses nombreuses applications telles que la reconnaissance d'actions, la ré-identification et l'analyse des performances dans le sport. Dans cette thèse, nous avons étudié les problèmes de l'analyse du mouvement humain dans des vidéos. An d'assurer une représentation très efficace de la structure et du mouvement du corps humain, nous avons utilisé les informations de skeleton car elles sont robustes aux variations d'apparence et aux changements de pose. De plus, le corps humain est facilement segmenté grâce aux informations de profondeur. D'une part, nous avons modélisé le mouvement humain par des trajectoires sur certains espaces non linéaires, appelés variétés. Nous avons utilisé différentes variétés telles que Grassmann, Stiefel et Special Orthogonal group $SO(3)$, pour analyser efficacement des mouvements complexes en projetant les données de skeleton sur des espaces non linéaires. D'autre part, nous avons proposé d'analyser le mouvement 3D sur l'espace linéaire en utilisant les angles principaux, extraits de skeleton, responsables de l'évaluation des performances.

Thème(s) de R&I envisagés dans le cadre du projet MOBIDOC : *

Cross-view geo-localization

A quel(s) secteur(s) d'activité(s) pourrait éventuellement appartenir l'organisme bénéficiaire d'accueil visé ? *

Transport - robotique -Autonomous driving

Informations complémentaires (s'il y a lieu) :

Ce contenu n'est ni rédigé, ni cautionné par Google.

Google Forms